

Parametre Ayarları Özeti

⚡: Çalışma sırasında ayarlanılabilen parametre.

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
Grup 0 Kullanıcı Parametreleri				
00.00	AC motor sürücüsü kodu	Sadece-okunur	##	
00.01	AC motor sürücü akım oranı görüntüleme	Sadece-Okunur	##	
00.02	Parametre Reset	0: Parametre okunabilir/yazılabilir 1: Tüm parametreler sadece okunabilir 8: Keypad kilit 9: Tüm parametrelere fabrika ayarına resetlenir. (50Hz, 230V/400V veya 220V/380V Pr.00.12'e bağlı olarak) 10: Tüm parametrelere fabrika ayarına resetlenir. (60Hz, 220V/440V)	0	
⚡00.03	Açılış display seçimi	0: Frekans komut değerini gösterir (Fxxx) 1: Gerçek çıkış frekansını gösterir (Hxxx) 2: Kullanıcı-tanımlı birimi gösterir (Uxxx) 3: Çok fonksiyonlu display, Pr.00.04'e bakınız 4: FWD/REV komutu	0	
⚡00.04	Çok-Fonksiyonlu Display İçeriği	0: Kullanıcı-tanımlı birimi gösterir (Uxxx) 1: Sayıcı değerini gösterir (c) 2: Çok-fonksiyonlu giriş terminalleri durumunu gösterir (d) 3: DC-BUS voltajı gösterir (u) 4: Çıkış voltajı gösterir (E) 5: PID analog geribesleme sinyali değeri gösterir (b) (%) 6: Çıkış güç faktör açısını gösterir (n) 7: Çıkış power gösterir (P) 8: PID değerini ve geribesleme sinyalini gösterir 9: AVI gösterir (I) (V) 10: ACI gösterir (i) (mA) 11: IGBT sıcaklığını gösterir (h) (°C)	0	
⚡00.05	Kullanıcı Tanımlı Katsayı K	0.1 - 160.0	1.0	
00.06	Yazılım Versiyonu	Sadece-okunur	###	
00.07	Reserve			
00.08	Password Girişi	0 - 9999	0	
00.09	Password Set	0 - 9999	0	
00.10	Reserve			
00.11	Reserve			
00.12	50Hz Temel Voltaj Seçimi	0: 230V/400V 1: 220V/380V	0	

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
00.13	Kullanıcı tanımlı Değer 1(maks.frekans uygun olarak)	0 - 9999	0	
00.14	Kullanıcı-tanımlı Değer 1'in Desimal Noktanın Pozisyonu	0 - 3	0	

Grup 1 Temel Parametreler

01.00	Maksimum Çıkış Frekansı (Fmax)	50.00 - 600.0 Hz	60.00	
01.01	Maksimum Voltaj Frekansı (Fbase)	0.10 - 600.0 Hz	60.00	
01.02	Maksimum Çıkış Voltajı (Vmax)	115V/230V serisi: 0.1V - 255.0V 460V serisi: 0.1V - 510.0V	220.0 440.0	
01.03	Orta-nokta Frekansı (Fmid)	0.10 - 600.0 Hz	1.50	
01.04	Orta-nokta Voltajı (Vmid)	115V/230V serisi: 0.1V - 255.0V 460V serisi: 0.1V - 510.0V	10.0 20.0	
01.05	Minimum Çıkış Frekansı (Fmin)	0.10 - 600.0 Hz	1.50	
01.06	Minimum Çıkış Voltajı (Vmin)	115V/230V serisi: 0.1V - 255.0V 460V serisi: 0.1V - 510.0V	10.0 20.0	
01.07	Çıkış Frekansı Üst Limiti	0.1 - 120.0%	110.0	
01.08	Çıkış frekansı Alt Limiti	0.0 -100.0 %	0.0	
✓01.09	Hızlanma Zamanı 1	0.1 - 600.0 / 0.01 - 600.0 saniye	10.0	
✓01.10	Yavaşlama Zamanı1	0.1 - 600.0 / 0.01 - 600.0 saniye	10.0	
✓01.11	Hızlanma Zamanı 2	0.1 - 600.0 / 0.01 - 600.0 saniye	10.0	
✓01.12	Yavaşlama Zamanı2	0.1 - 600.0 / 0.01 - 600.0 saniye	10.0	
✓01.13	Jog Hızlanma Zamanı	0.1 - 600.0 / 0.01 - 600.0 saniye	1.0	
✓01.14	Jog Yavaşlama Zamanı	0.1 - 600.0 / 0.01 - 600.0 saniye	1.0	
✓01.15	Jog Frekansı	0.10 Hz - Fmax (Pr.01.00) Hz	6.00	
01.16	Oto Hızlanma / Yavaşlama (Hızlanma/Yavaşlama zamanı ayarına bakınız)	0: Doğrusal Hızlanma/Yavaşlama 1: Oto Hızlanma, Doğrusal Yavaşlama 2: Doğrusal Hızlanma, Oto Yavaşlama 3: Oto Hızlanma/Yavaşlama (Yükten ayarlanır) 4: Oto Hızlanma/Yavaşlama (Hızlanma / Yavaşlama zamanından ayarlanır)	0	
01.17	Hızlanmada S-Eğrisi	0.0 - 10.0 / 0.00 - 10.00 saniye	0.0	
01.18	Yavaşlamada S-Eğrisi	0.0 - 10.0 / 0.00 - 10.00 saniye	0.0	
01.19	Hızlanma/Yavaşlama Zamanı Birimi	0: Birim: 0.1 saniye 1: Birim: 0.01 saniye	0	

Grup 2 Çalışma Metodu Parametreleri

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
02.00	Birinci Ana Frekans Komutu Kaynağı	0: Dijital keypad UP/DOWN tuşları veya UP/DOWN Çok-fonksiyonlu girişlerinden. Son kullanılan frekans kayıt olur. 1: 0 - +10V AVI'dan 2: 4 - 20mA ACI'dan 3: RS-485 (RJ-45) haberleşme 4: Dijital keypad potansiyometre	1	
02.01	Birinci Çalışma Komutu Kaynağı	0: Dijital keypad 1: Harici terminaller. Keypad STOP/RESET aktif. 2: Harici terminaller. Keypad STOP/RESET pasif. 3: RS-485 (RJ-45) haberleşme. Keypad STOP/RESET aktif. 4: RS-485 (RJ-45) haberleşme. Keypad STOP/RESET pasif.	1	
02.02	Durma Metodu	0: STOP: rampa durma; E.F.: serbest durma 1: STOP: serbest durma; E.F.: serbest durma 2: STOP: rampa durma; E.F.: rampa durma 3: STOP: serbest durma; E.F.: rampa durma	0	
02.03	PWM Taşıyıcı Frekans Seçimi	2 - 12kHz	8	
02.04	Motor Çalışma Yönü Kontrol	0: İleri/geri çalışma aktif 1: Geri çalışma pasif 2: İleri çalışma pasif	0	
02.05	Enerji geldiğinde çalışmayı kesme seçimi	0: Pasif. Çalışma komutu kaynağı Pr.02.01 değişse de çalışma durumu değişmez. 1: Aktif. Çalışma komutu kaynağı Pr.02.01 değişse de çalışma durumu değişmez. 2: Pasif. Çalışma komutu kaynağı Pr.02.01 değişirse çalışma durumu değişir. 3: Aktif. Çalışma komutu kaynağı Pr.02.01 değişirse çalışma durumu değişir.	1	
02.06	ACI Sinyal (4-20mA) kesildiğinde çalışma seçimi	0: 0 Hz'e yavaşla 1: Serbest dur ve "AErr" göster 2: Son frekans komutu ile çalışmaya devam et	1	
02.07	Yukarı/Aşağı Modu	0: YUKARI/AŞAĞI Tuşları ile 1: Hızlanma/Yavaşlama zamanına göre 2: Sabit Hız (Pr.02.08) 3: Puls giriş birimi (Pr.02.08)	0	
02.08	Sabit hızlı çalışan Yukarı/Aşağı Tuşlarının Hızlanma/Yavaşlama Oranı	0.01~10.00 Hz	0.01	

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
↗02.09	2. Frekans Komutu Kaynağı	0: Dijital tuş takımı yukarı/aşağı tuşları veya çok-fonksiyonlu girişlerin yukarı/aşağı özelliği ile. Kullanılan son frekans saklanır. 1: AV1 girişinden 0 ~ +10V 2: AC1 girişinden 4 ~ 20mA veya AV12 girişinden 0 ~ +10V 3: RS-485 seri haberleşme (RJ-45). 4: Dijital tuş takımı üzerindeki potansiyometre	0	
↗02.10	1. ve 2. Frekans Komutu Kaynaklarının Kombinasyonu	0: 1. Ana Frekans Komutu 1: 1. Ana Frekans Komutu+ 2. Ana Frekans Komutu 2: 1. Ana Frekans Komutu- 2. Ana Frekans Komutu	0	
↗02.11	Tuş takımı Frekans Komutu	0.00 - 600.0Hz	60.00	
↗02.12	Haberleşme Frekans Komutu	0.00 - 600.0Hz	60.00	
02.13	Tuş takımı veya Haberleşmenin Frekans komutunu saklama seçimi	0: Tuş takımı & Haberleşme Frekansını Sakla 1: Sadece Tuş takımı Frekansını Sakla 2: Sadece Haberleşme Frekansını Sakla	0	
02.14	Başlangıç Frekans seçimi (Keypad & RS485 için)	0: Akım frekans komutu 1: Sıfır frekans komutu 2: Stop frekans displayi	0	
02.15	Başlangıç Frekans SET noktası (Keypad & RS485 için)	0.00 ~ 600.0Hz	60.00	
02.16	Ana frekans komut kaynağını göster	Sadece okunur Bit0=1: Birinci frekans kaynağı (Pr.02.00) Bit1=1: İkinci frekans kaynağı (Pr.02.09) Bit2=1: Çoklu-giriş fonksiyonu	##	
02.17	Çalışma komutu kaynağını göster	Sadece okunur Bit0=1: Dijital Keypad Bit1=1: RS485 haberleşme Bit2=1: Harici terminal 2/3 kablolu mod Bit3=1: Çoklu-giriş fonksiyonu	##	
Grup 3 Çıkış Fonksiyon Parametreleri				
03.00	Çok-fonksiyonlu çıkış rölesi (RA1, RB1, RC1)	0: fonksiyon yok 1: AC sürücü Run'da 2: Ana frekansa ulaşıldı 3: Zero speed (Sıfır hızı) 4: Aşırı tork tespiti 5: Base-Block (B.B.) göstergesi 6: Düşük voltaj göstergesi 7: Çalışma modu göstergesi 8: Hata bildirimi 9: İstenecek frekansa ulaşıldı 10: Terminal sayıcı değerine ulaşıldı 11: Ön-ayar sayıcı değerine ulaşıldı	8	

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
		12: Aşırı voltaj durma denetimi 13: Aşırı akım durma denetimi 14: Soğutucu aşırı ısındı uyarısı 15: Aşırı voltaj denetimi 16: PID denetimi 17: Forward (ileri) komutu 18: Reverse (geri) komutu 19: Zero speed (sıfır hız) çıkış sinyali 20: Uyarı (FbE, Cexx, AoL2, AUE, SAvE) 21: Fren kontrol (Tanımlanmış frekansa ulaşıldı)		
03.01	Reserve			
03.02	İstenilen frekansa ulaşıldı çıkışı	0.00 - 600.0Hz	0.00	
✓03.03	Analog Çıkış Sinyal seçimi (AFM)	0: Analog frekans metre 1: Analog akım metre	0	
✓03.04	Analog Çıkış Kazancı	1 - 200%	100	
03.05	Terminal sayma değeri	0 - 9999	0	
03.06	Ön sayma değeri	0 - 9999	0	
03.07	Terminal sayma değerine ulaştınca EF Aktivasyon	0: Terminal sayma değerine ulaşıldı, EF göstergesi yok 1: Terminal sayma değerine ulaşıldı, EF aktif	0	
03.08	Fan Kontrol	0: Fan sürekli çalışır 1: AC sürücü durduktan 1 dakika sonra, fan durur 2: AC sürücü Run'da iken fan çalışır, sürücü durduğunda fan da durur 3: Soğutucu ön-ayar sıcaklığına ulaştığında fan çalışır	0	
03.09	Reserve			
03.10	Reserve			
03.11	Fren Bırakma Frekansı	0.00 - 20.00Hz	0.00	
03.12	Fren Tutma Frekansı	0.00 - 20.00Hz	0.00	
03.13	Röle durum göstergesi	Sadece Okunur	##	
Grup 4 Giriş Fonksiyon Parametreleri				
✓04.00	Tuş takımı Potans. Eğimi	0.0 - 100.0 %	0.0	
✓04.01	Tuş takımı Potans. Eğim Polaritesi	0: Pozitif eğim 1: Negatif eğim	00	
✓04.02	Tuş takımı Potans. Kazancı	0.1 - 200.0 %	100.0	
04.03	Tuş takımı Potans. Negatif Eğim, Ters hareket aktif/pasif	0: Negatif eğim komutu yok 1: Negatif eğim: REV hareket aktif	0	

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
04.04	2-telli/3-telli Çalışma Kontrol Modları	0: 2-telli: FWD/STOP, REV/STOP 1: 2-telli: FWD/REV, RUN/STOP 2: 3-telli çalışma	0	
04.05	Çok-fonksiyonlu Giriş Terminali (MI3)	0: Fonksiyon yok 1: Çok-adımlı hız komutu 1 2: Çok-adımlı hız komutu 2 3: Çok-adımlı hız komutu 3 4: Çok-adımlı hız komutu 4	1	
04.06	Çok-fonksiyonlu Giriş Terminali (MI4)	5: Harici Reset 6: Hızlanma/Yavaşlama engelleme 7: Hızlanma/Yavaşlama zamanı seçim komutu 8: Jog Çalışma 9: Harici base block 10: Yukarı: ana frekansı artır 11: Aşağı: Ana frekansı azalt 12: Counter Tetikleme Sinyali 13: Counter reset	2	
04.07	Çok-fonksiyonlu Giriş Terminali (MI5)	14: E.F. Harici hata girişi 15: PID fonksiyonu pasif 16: Çıkış kesmeyi durdurma 17: Parametre kilidi aktif 18: Çalışma komutu seçimi (harici terminallerden)	3	
04.08	Çok-fonksiyonlu Giriş Terminali (MI6)	19: Çalışma komutu seçimi (tuş takımı) 20: Çalışma komutu seçimi (haberleşme) 21: FWD/REV komutu 22: 2. frekans komutu kaynağı	4	
04.09	Çok-fonksiyonlu giriş kontağı seçimi	Bit0:MI1 Bit1:MI2 Bit2:MI3 Bit3:MI4 Bit4:MI5 Bit5:MI6 0:N.O., 1:N.C. P.S.: MI1 - MI3 3-kablolu kontrolde pasif olur.	0	
04.10	Dijital Giriş Terminali Aktivasyon Zamanı	1 - 20 (*2ms)	1	
04.11	Min AVI Voltajı	0.0 - 10.0V	0.0	
04.12	Min AVI Frekansı	0.0 - 100.0%	0.0	
04.13	Max AVI Voltajı	0.0 - 10.0V	10.0	
04.14	Max AVI Frekansı	0.0 - 100.0%	100.0	
04.15	Min ACI Akımı	0.0 - 20.0mA	4.0	
04.16	Min ACI Frekansı	0.0 - 100.0%	0.0	
04.17	Max ACI Akımı	0.0 - 20.0mA	20.0	
04.18	Max ACI Frekansı	0.0 - 100.0%	100.0	
04.19 04.25	Reserve			

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
04.26	Çok-fonksiyonlu Giriş Terminalleri Durum Göstergesi	Sadece okunur. Bit0: MI1 Durumu Bit1: MI2 Durumu Bit2: MI3 Durumu Bit3: MI4 Durumu Bit4: MI5 Durumu Bit5: MI6 Durumu	##	
04.27	Dahili/Harici Çok-fonksiyonlu Giriş Terminali Seçimi	0~4095	0	
↗04.28	Dahili Terminal Durumu	0~4095	0	

Grup 5 Çoklu-adım Hız Parametreleri

↗05.00	1. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.01	2. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.02	3. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.03	4. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.04	5. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.05	6. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.06	7. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.07	8. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.08	9. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.09	10. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.10	11. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.11	12. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.12	13. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.13	14. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
↗05.14	15. Adım Hız Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	

Grup 6 Koruma Parametreleri

06.00	Aşırı Voltaj Durma Engeli	115/230V serisi: 330.0V - 410.0V 460V serisi: 660.0V - 820.0V 0.0: Aşırı Voltaj Durma Engeli Pasif	390.0V 780.0V	
06.01	Hızlanma Esnasında Aşırı-Akım Durma Engeli	0:Pasif 20 - 250%	170	

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
06.02	Çalışma Esnasında Aşırı-Akım Durma Engeli	0:Pasif 20 - 250%	170	
06.03	Aşırı-Tork Tespit Modu (OL2)	0: Pasif 1: Sabit hızda çalışmada aşırı tork algılama, algıladıktan sonra OL1 veya OL verene kadar çalışmaya devam eder. 2: Sabit hızda çalışmada aşırı tork algılama, algıladıktan sonra çalışma durur 3: Hızlanmada aşırı tork algılama, algıladıktan sonra OL1 veya OL verene kadar çalışmaya devam eder 4: Hızlanmada aşırı tork algılama, algıladıktan sonra çalışma durur.	0	
06.04	Aşırı-Tork Algılama Seviyesi	10 - 200%	150	
06.05	Aşırı-Tork Algılama Zamanı	0.1 - 60.0 saniye	0.1	
06.06	Elektronik Termik Aşırıyük Röle Seçimi	0: Standard motor (kendi fanı ile soğutmalı) 1: Özel motor (harici soğutma gerekli) 2: Pasif	2	
06.07	Elektronik Termik Karakteristiği	30 - 600 saniye	60	
06.08	Son Hata Kaydı	0: Hata yok 1: Aşırı-akım (oc) 2: Aşırı voltaj (ov) 3: IGBT aşırı ısındı (oH1) 4: Power Board aşırı ısındı (oH2) 5: Aşırı yük (oL) 6: Aşırı yük 1 (oL1) 7: Motor aşırı yüklendi (oL2) 8: Harici hata (EF) 9: Hızlanma sırasında akım, oransal akımın 2 katını aştı.(ocA)	0	
06.09	2. Hata Kaydı	10: Yavaşlama sırasında akım, oransal akımın 2 katını aştı.(ocd) 11: Çalışma esnasında akım, oransal akımın 2 katını aştı (ocn) 12: Toprak hatası (GFF) 13: Rezerve 14: Faz-Kayı (PHL) 15: Rezerve 16: Otomatik Hızlanma/Yavaşlama hatası (CFA)		
06.10	3. Hata Kaydı	17: SW/Şifre koruma (codE) 18: Power Board CPU YAZMA hatası (cF1.0) 19: Power Board CPU OKUMA hatası (cF2.0) 20: CC, OC Donanım koruma hatası (HPF1) 21: OV Donanım koruma hatası (HPF2)		
06.11	4. Hata Kaydı	22: GFF Donanım koruma hatası (HPF3) 23: OC Donanım koruma hatası (HPF4) 24: U-fazı hatası (cF3.0)		

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
06.12	5. Hata Kaydı	25: V-fazı hatası (cF3.1) 26: W-fazı hatası (cF3.2) 27: DCBUS hatası (cF3.3) 28: IGBT aşırı ısındı (cF3.4) 29: Reserve 30: Reserve 31: Reserve 32: ACI sinyal hatası (AErr) 33: Reserve 34: Motor PTC aşırısı koruması (PtC1) 35-40: Reserve		
Grup 7 Motor Parametreleri				
↯07.00	Motor Akım Oranı	30 %FLA - 120% FLA	FLA	
↯07.01	Motor Yüksüz Akım	0%FLA - 99% FLA	0.4*FLA	
↯07.02	Tork Karşılama	0.0 - 10.0	0.0	
↯07.03	Kayma Karşılama (PG'siz kullanılır)	0.00 - 10.00	0.00	
07.04 07.09	Reserve			
07.10	Toplam Motor Çalışma Süresi (dakika)	0 - 1439 Dakika	0	
07.11	Toplam Motor Çalışma Süresi (gün)	0 - 65535 Gün	0	
07.12	Motor PTC Aşırı Isı Koruması	0: Pasif 1: Aktif	0	
07.13	PTC Koruma Giriş Aktivasyon Zamanı	0~9999(*2ms)	100	
07.14	Motor PTC Aşırı-ısı Koruma Seviyesi	0.1~10.0V	2.4	
07.15	Motor PTC Aşırı-ısı Uyarı Seviyesi	0.1~10.0V	1.2	
07.16	Motor PTC Aşırı-ısı Reset Delta Seviyesi	0.1~5.0V	0.6	
07.17	Motor PTC aşırı-ısı davranışı	0: Uyar ve rampalı dur 1: Uyar ve serbest dur 2: Uyar ve çalışmaya devam et	0	
Grup 8 Özel Parametreler				
08.00	DC Frenleme Akım Seviyesi	0 - 100%	0	
08.01	Başlangıçta DC Frenleme Zamanı	0.0 - 60.0 saniye	0.0	
08.02	Duruşta DC Frenleme Zamanı	0.0 - 60.0 saniye	0.0	
08.03	DC Frenleme Başlangıç Frekansı	0.00 - 600.0Hz	0.00	

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
08.04	Anlık Güç Kaybında Çalışma Seçimi	0: Anlık güç kaybından sonra çalışma durur 1: Anlık güç kaybından sonra çalışma devam eder, hız arama ana frekans değerini referans alarak başlar 2: Anlık güç kaybından sonra çalışma devam eder, hız arama minimum frekans ile başlar	0	
08.05	Maksimum izin verilebilir Güç kaybı süresi	0.1 - 5.0 saniye	2.0	
08.06	Base -block Hız Arama	0: hız arama pasif 1: hız arama son frekans komutu ile başlar 2: minimum çıkış frekansı ile başlar	1	
08.07	Hız Arama B.B. Zamanı	0.1 - 5.0 saniye	0.5	
08.08	Hız Arama Akım Limiti	30 - 200%	150	
08.09	Atlama Frekansı 1 Üst Limit	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
08.10	Atlama Frekansı 1 Alt Limit	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
08.11	Atlama Frekansı 2 Üst Limit	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
08.12	Atlama Frekansı 2 Alt Limit	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
08.13	Atlama Frekansı 3 Üst Limit	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
08.14	Atlama Frekansı 3 Alt Limit	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
08.15	Hatadan sonra Otomatik Restart	0 - 10 (0=pasif)	0	
08.16	Hatadan sonra Restart Otomatik Reset Süresi	0.1 - 6000 saniye	60.0	
08.17	Otomatik Enerji Tasarrufu	0: Pasif 1: Aktif	0	
08.18	AVR Fonksiyonu	0: AVR fonksiyonu aktif 1: AVR fonksiyonu pasif 2: AVR fonksiyonu yavaşlama için pasif 3: AVR fonksiyonu duruş için pasif	0	
08.19	Reserve			
08.20	Motor Kararsızlığı için Karşılama Katsayısı	0.0~5.0	0.0	
Grup 9 Haberleşme Parametreleri				
09.00	Haberleşme Adresi	1 - 254	1	
09.01	Haberleşme Hızı	0: Baud rate 4800bps 1: Baud rate 9600bps 2: Baud rate 19200bps 3: Baud rate 38400bps	1	

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
09.02	Haberleşme Hata Davranışı	0: Uyar ve çalışmaya devam et 1: Uyar ve rampalı dur 2: Uyar ve serbest dur 3: Uyarıma ve çalışmaya devam et	3	
09.03	Zaman Aşımı Algılama	0.1 – 120.0 saniye 0.0: Pasif	0.0	
09.04	Haberleşme Protokolü	0: 7,N,2 (Modbus, ASCII) 1: 7,E,1 (Modbus, ASCII) 2: 7,O,1 (Modbus, ASCII) 3: 8,N,2 (Modbus, RTU) 4: 8,E,1 (Modbus, RTU) 5: 8,O,1 (Modbus, RTU)	0	
09.04	Haberleşme Protokolü	6: 8,N,1 (Modbus, RTU) 7: 8,E,2 (Modbus, RTU) 8: 8,O,2 (Modbus, RTU) 9: 7,N,1 (Modbus, ASCII) 10: 7,E,2 (Modbus, ASCII) 11: 7,O,2 (Modbus, ASCII)	0	
09.05	Reserve			
09.06	Reserve			
09.07	Cevap Gecikme Zamanı	0 ~ 200 (birim: 2ms)	1	
Grup 10 PID Kontrol Parametreleri				
10.00	PID Set Noktası Seçimi	0: PID çalışma pasif 1: Tuş takımı (Pr.02.00'a göre) 2: AV1' dan 0 ~ +10V 3: AC1' dan 4 ~ 20mA veya AV12'den 0 ~ +10V 4: PID set noktası (Pr.10.11)	0	
10.01	PID Geribesleme için Giriş Terminali	0: Pozitif PID geribesleme AV1 harici terminalinden (0 ~ +10VDC) 1: Negatif PID geribesleme AV1 harici terminalinden (0 ~ +10VDC) 2: Pozitif PID geribesleme AC1 harici terminalinden (4 ~ 20mA) 3: Negatif PID geribesleme AV1 harici terminalinden (4 ~ 20mA)	0	
↗10.02	Oransal Kazanç (P)	0.0 - 10.0	1.0	
↗10.03	Integral Zamanı(I)	0.00 - 100.0 saniye (0.00=pasif)	1.00	
↗10.04	Türev Kontrol (D)	0.00 - 1.00 saniye	0.00	
10.05	Integral Kontrol üst limiti	0 - 100%	100	
10.06	İlk Filtre Gecikme Zamanı	0.0 - 2.5 saniye	0.0	
10.07	PID Çıkış Frekans Limiti	0 - 110%	100	

Parametre	Açıklama	Ayarlar	Fabrika Ayarı	NOT
10.08	PID Geribesleme Sinyali Algılama Zamanı	0.0 - 3600 saniye (0.0 pasif)	60.0	
10.09	Hatalı PID Geribesleme Davranışı	0: Uyar ve rampalı dur 1: Uyar ve serbest dur 2: Uyar ve çalışmaya devam et	0	
10.10	PID Algılama Değeri Kazancı	0.0 - 10.0	1.0	
↗10.11	PID set noktası kaynağı	0.00 - 600.0Hz	0.00	
10.12	PID Feedback Seviyesi	1.0 - 50.0%	10.0	
10.13	PID Feedback Algılama zamanı	0.1 - 300.0 saniye	5.0	
10.14	Uyku/Uyanma Algılama Zamanı	0.0 - 6550 saniye	0.0	
10.15	Uyku frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
10.16	Uyanma Frekansı	0.00 - 600.0 Hz	0.00	
10.17	Minimum PID çıkış frekansı seçimi	0: PID kontrol ile 1: Minimum çıkış frekansı ile (Pr.01.05)	0	
10.18	PID Kontrol Algılama Sinyali Referansı	1.0 - 99.9	99.9	
10.19	PID Hesaplanan Mode Seçimi	0: Seri modu 1: Paralel modu	0	
10.20	Hatalı PID Feedback Seviyesinin Davranışı	0: çalışmaya devam et 1: serbest dur 2: rampalı dur 3: rampalı dur ve Pr.10.21 ayarladıktan sonra tekrar başlat	0	
10.21	Hatalı PID Sapma Seviyesinden Sonra Restart Geçikme Zamanı	1 - 9999 sn.	60	
↗10.22	Nokta Sapma Seviyesini Ayarlama	0 - 100%	0	
10.23	Nokta Sapma Seviyesi Ayarının Algılama Zamanı	0 - 9999 sn	10	
↗10.24	Sıvı Sızıntısının Offset Seviyesi	0 - 50%	0	
↗10.25	Sıvı Sızıntı Değişim Algılaması	0 - 100% (0: pasif)	0	
↗10.26	Sıvı Sızıntı Değişimi için Zaman Ayarı	0.1 - 10.0 sn (0: pasif)	0.5	
10.27 10.33	Rezerve			